

Thermodynamique II

(J.-J. Marigo)

Comportement thermoélastique

- Hypothèses

Variables d'état : $(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T)$

$$\text{Relations constitutives : } \begin{cases} \underline{\underline{\sigma}} = \hat{\underline{\underline{\sigma}}}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T) \\ s = \hat{s}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T) \\ e = \hat{e}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T) \\ \underline{q} = \hat{\underline{q}}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T) \end{cases}$$

ψ : énergie libre **volumique**,

$$\psi = e - Ts$$

$$\psi = \hat{\psi}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T)$$

- Restrictions imposées par l'inégalité de Clausius-Duhem

$$\begin{aligned}
 0 &\leq \underline{\underline{\sigma}} \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} + T\dot{s} - \dot{e} - \frac{\underline{\underline{q}}}{T} \cdot \nabla T \\
 &= \underline{\underline{\sigma}} \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} - s\dot{T} - \dot{\psi} - \frac{\underline{\underline{q}}}{T} \cdot \nabla T \\
 &= \left(\underline{\underline{\hat{\sigma}}} - \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial \underline{\underline{\varepsilon}}} \right) \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} - \left(\hat{s} + \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial T} \right) \dot{T} - \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial (\nabla T)} \cdot \nabla \dot{T} - \frac{\underline{\underline{\hat{q}}}}{T} \cdot \nabla T
 \end{aligned}$$

doit être vérifiée $\forall(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T), \quad \forall(\underline{\underline{\dot{\varepsilon}}}, \dot{T}, \nabla \dot{T})$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \underline{\underline{\hat{\sigma}}} = \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial \underline{\underline{\varepsilon}}} \\ \hat{s} = -\frac{\partial \hat{\psi}}{\partial T} \\ \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial (\nabla T)} = \underline{\underline{0}} \end{array} \right., \quad \underline{\underline{\hat{q}}} \cdot \nabla T \leq 0$$

- Equations générales de la thermo-élasticité

- ▶ Equations du mouvement

$$\underline{\text{div}} \underline{\underline{\sigma}} + \underline{f} = \rho \underline{\dot{v}}$$

- ▶ Equation de la chaleur

$$\begin{aligned} 0 &= \underline{\underline{\sigma}} \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} - \dot{e} - \text{div} \underline{q} + h \\ &= \underline{\underline{\sigma}} \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} - \dot{\psi} - s\dot{T} - T\dot{s} - \text{div} \underline{q} + h \\ &= \left(\underline{\underline{\sigma}} - \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial \underline{\underline{\varepsilon}}} \right) \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} - \left(s + \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial T} \right) \dot{T} - T\dot{s} - \text{div} \underline{q} + h \end{aligned}$$

$$- \text{div} \underline{q} + h = T\dot{s}$$

- ▶ Relations constitutives

$$\left\{ \begin{array}{l} \underline{\underline{\sigma}} = \frac{\partial \hat{\psi}}{\partial \underline{\underline{\varepsilon}}}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T) \\ s = -\frac{\partial \hat{\psi}}{\partial T}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T) \\ \underline{q} = \hat{q}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T) \end{array} \right., \quad \underline{\hat{q}}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \nabla T) \cdot \nabla T \leq 0$$

- Comportement thermo-élastique linéarisé

► Développement de l'énergie libre au deuxième ordre autour d'un état de référence

$$\hat{\psi}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T) = \boxed{0} + \underline{\underline{\sigma}}^0 \cdot \underline{\underline{\varepsilon}} - s_0(T - T_0) + \frac{1}{2} \underline{\underline{\underline{C}}}\underline{\underline{\varepsilon}} \cdot \underline{\underline{\varepsilon}} - \underline{\underline{\underline{C}}}\underline{\underline{\varepsilon}} \cdot (T - T_0)\underline{\underline{a}} - \frac{1}{2} \frac{c}{T_0} (T - T_0)^2$$

par fixation de la constante

$$\begin{cases} \underline{\underline{\sigma}} &= \underline{\underline{\sigma}}^0 + \underline{\underline{\underline{C}}}\left(\underline{\underline{\varepsilon}} - (T - T_0)\underline{\underline{a}}\right) \\ s &= s_0 + c \frac{T - T_0}{T_0} + \underline{\underline{\underline{C}}}\underline{\underline{\varepsilon}} \cdot \underline{\underline{a}} \end{cases}$$

T_0 : température de référence

$\underline{\underline{\sigma}}^0$: tenseur des précontraintes

s_0 : entropie de la configuration de référence

$\underline{\underline{\underline{C}}}$: tenseur de rigidité

$\underline{\underline{a}}$: tenseur de dilatation thermique

c : capacité calorifique volumique

- Choix d'une configuration de référence naturelle

$$\underline{\underline{\underline{\sigma}}}^0 = \underline{\underline{\underline{0}}}$$

- Fixation de la valeur arbitraire de l'entropie de référence

$$s_0 = 0$$

$$\hat{\psi}(\underline{\underline{\underline{\varepsilon}}}, T) = \frac{1}{2} \underline{\underline{\underline{C}}}\underline{\underline{\underline{\varepsilon}}} \cdot \underline{\underline{\underline{\varepsilon}}} - \underline{\underline{\underline{C}}}\underline{\underline{\underline{\varepsilon}}} \cdot (T - T_0) \underline{\underline{\underline{a}}} - \frac{1}{2} \frac{c}{T_0} (T - T_0)^2$$

T_0 : température de référence naturelle

$\underline{\underline{\underline{C}}}$: tenseur de rigidité **isotherme**

$\underline{\underline{\underline{a}}}$: tenseur de dilatation thermique

c : capacité calorifique volumique **à déformation constante**

$$\begin{cases} \underline{\underline{\underline{\sigma}}} &= \underline{\underline{\underline{C}}} \left(\underline{\underline{\underline{\varepsilon}}} - (T - T_0) \underline{\underline{\underline{a}}} \right) \\ s &= c \frac{T - T_0}{T_0} + \underline{\underline{\underline{C}}}\underline{\underline{\underline{\varepsilon}}} \cdot \underline{\underline{\underline{a}}} \end{cases}$$

► Symétries du tenseur de rigidité

$$C_{ijkl} = C_{jikl} = C_{ijlk}$$

petites symétries dues à la symétrie de $\underline{\underline{\sigma}}$ et de $\underline{\underline{\varepsilon}}$

$$C_{ijkl} = C_{klij}$$

grandes symétries dues à l'existence d'un potentiel

► Symétries du tenseur de dilatation thermique

$$a_{ij} = a_{ji}$$

symétries dues à la symétrie des déformations

dimension	Tenseur de rigidité	Tenseur de dilatation
1D	1	1
2D	6	2
3D	21	6

nombre de coefficients indépendants

- Comportement thermo-élastique linéarisé (suite)

- ▶ Développement de la loi de conduction au premier ordre autour de l'état de référence

$$\hat{q}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \underline{\nabla T}) = \underline{q}^0 + \underline{\underline{Q}}\underline{\underline{\varepsilon}} + (T - T_0)\underline{q}^1 - \underline{\underline{K}}\underline{\nabla T}$$

- ▶ Conséquences de l'inégalité de Clausius-Duhem

$$\begin{aligned} \forall(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \underline{\nabla T}), \quad 0 &\leq \hat{q}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \underline{\nabla T}) \cdot \underline{\nabla T} \\ &= \left(\underline{q}^0 + \underline{\underline{Q}}\underline{\underline{\varepsilon}} + (T - T_0)\underline{q}^1 - \underline{\underline{K}}\underline{\nabla T} \right) \cdot \underline{\nabla T} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \underline{q}^0 &= \underline{0} \\ \underline{\underline{Q}} &= \underline{\underline{0}} \\ \underline{q}^1 &= \underline{0} \\ \underline{\underline{K}} &\geq 0 \end{cases}$$

- ▶ Loi de Fourier en première approximation

$$\underline{q} = -\underline{\underline{K}}\underline{\nabla T}, \quad \underline{\underline{K}} \geq 0$$

$\underline{\underline{K}}$: tenseur de conductivité thermique

non nécessairement symétrique

- Equations de la thermo-élasticité linéaire **anisotrope**

- ▶ Equations du mouvement

$$\rho \dot{\underline{v}} = \underline{\text{div}} \left(\underline{\underline{C}} (\underline{\underline{\varepsilon}} - (T - T_0) \underline{\underline{a}}) \right) + \underline{f}$$

- ▶ Equation de la chaleur

$$\begin{aligned} 0 &= -\boxed{T} \dot{s} - \underline{\text{div}} \underline{q} + h \\ &\approx -T_0 \dot{s} - \underline{\text{div}} \underline{q} + h \\ &= -c \dot{T} - T_0 \underline{\underline{Ca}} \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} + \underline{\text{div}} \left(\underline{\underline{K}} \nabla T \right) + h \end{aligned}$$

$$c \dot{T} + T_0 \underline{\underline{Ca}} \cdot \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} = \underline{\text{div}} \left(\underline{\underline{K}} \nabla T \right) + h$$

couplage dû à la dilatation

- Conditions de positivité pour avoir des problèmes bien posés

- ▶ Positivité des coefficients d'élasticité

$$C_{ijkl} \varepsilon_{ij} \varepsilon_{kl} > 0, \quad \forall \underline{\varepsilon} \neq \underline{0}$$

- ▶ Positivité du coefficient de capacité calorifique

$$c > 0$$

- ▶ Positivité des coefficients de conductivité thermique

$$K_{ij} g_i g_j \geq 0, \quad \forall \underline{g} \neq \underline{0}$$

- ▶ Pas de condition sur les coefficients de dilatation

- Cas d'un matériau isotrope

- ▶ Invariance du potentiel thermodynamique dans toute rotation ou symétrie

$$\hat{\psi}(\underline{Q}^T \underline{\underline{\varepsilon}} \underline{Q}, T) = \hat{\psi}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T), \quad \forall \underline{Q} : \underline{Q}^T \underline{Q} = \underline{I}$$

$$\implies \hat{\psi} = \hat{\psi}(\varepsilon_I, \varepsilon_{II}, \varepsilon_{III}, T) \quad \hat{\psi} \text{ fonction des invariants de } \underline{\underline{\varepsilon}}$$

$$\varepsilon_I = \text{Tr } \underline{\underline{\varepsilon}} = \varepsilon_{ii}, \quad \varepsilon_{II} = \underline{\underline{\varepsilon}} : \underline{\underline{\varepsilon}} = \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij}, \quad \varepsilon_{III} = \det \underline{\underline{\varepsilon}}$$

- ▶ Invariance de la loi de conduction dans toute rotation ou symétrie

$$\hat{q}(\underline{Q}^T \underline{\underline{\varepsilon}} \underline{Q}, T, \underline{Q} \underline{g}) = \underline{Q} \hat{q}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T, \underline{g}), \quad \forall \underline{Q} : \underline{Q}^T \underline{Q} = \underline{I}$$

- ▶ Cas linéaire

$$\hat{\psi}(\underline{\underline{\varepsilon}}, T) = \frac{1}{2} \lambda (\text{Tr } \underline{\underline{\varepsilon}})^2 + \mu \underline{\underline{\varepsilon}} \cdot \underline{\underline{\varepsilon}} - (3\lambda + 2\mu) \alpha (T - T_0) \text{Tr } \underline{\underline{\varepsilon}} - \frac{1}{2} \frac{c}{T_0} (T - T_0)^2$$

$$\underline{q} = k \underline{\nabla} T$$

- deux coefficients d'élasticité : (λ, μ) (coefficients de Lamé)
- un coefficient de dilatation : α ($\underline{a} = \alpha \underline{I}$)
- un coefficient de conductivité thermique : k ($\underline{K} = k \underline{I}$)
- un coefficient de capacité calorifique : c

- Cas d'un matériau isotrope (suite)

- ▶ Positivité des coefficients

$$\lambda(\text{Tr } \underline{\underline{\varepsilon}})^2 + 2\mu \underline{\underline{\varepsilon}} : \underline{\underline{\varepsilon}} > 0, \quad \forall \underline{\underline{\varepsilon}} \neq \underline{\underline{0}} \iff 3\lambda + 2\mu > 0, \quad \mu > 0$$

$$k > 0, \quad c > 0$$

- ▶ Coefficients à identifier expérimentalement

masse volumique : ρ

deux coefficients d'élasticité : (λ, μ) (coefficients de Lamé)

un coefficient de dilatation : α

un coefficient de conductivité thermique : k

un coefficient de capacité calorifique : c

matériau	α	c	k	E
	$1/^\circ\text{C}$	$\text{N/m}^2/^\circ\text{C}$	$\text{N/s/}^\circ\text{C}$	N/m^2
acier	10^{-5}	$4 \cdot 10^6$	50	$2 \cdot 10^{11}$
béton	10^{-5}	$2.5 \cdot 10^6$	1	$3 \cdot 10^{10}$
cuiivre	10^{-5}	$3 \cdot 10^6$	380	$1.2 \cdot 10^{11}$
bois	$4 \cdot 10^{-5}$	$2 \cdot 10^6$	0.1	$1 \cdot 10^{10}$
PMMA	$7 \cdot 10^{-5}$	$1.5 \cdot 10^6$	0.18	$3 \cdot 10^9$

Exemples de réponses thermoélastiques

- Equations de la thermo-élasticité linéaire **isotrope**

- ▶ Equations du mouvement

$$\underline{\rho} \dot{\underline{v}} = \text{div} \underline{\underline{\sigma}} + \underline{f}$$

$$\underline{\underline{\sigma}} = \lambda (\text{Tr} \underline{\underline{\varepsilon}}) \underline{\underline{I}} + 2\mu \underline{\underline{\varepsilon}} - (3\lambda + 2\mu) \alpha (T - T_0) \underline{\underline{I}}$$

- ▶ Equation de la chaleur

$$c \dot{T} + (3\lambda + 2\mu) \alpha T_0 \text{Tr} \underline{\underline{\dot{\varepsilon}}} = k \Delta T + h$$

couplage dû à la dilatation

- Relation contrainte-déformation

$$\underline{\underline{\sigma}} = \lambda(\text{Tr } \underline{\underline{\varepsilon}}) \underline{\underline{I}} + 2\mu\underline{\underline{\varepsilon}} - (3\lambda + 2\mu)\alpha(T - T_0)\underline{\underline{I}}$$

- Inversion de la relation contrainte-déformation

$$\underline{\underline{\varepsilon}} = \alpha(T - T_0)\underline{\underline{I}} + \frac{1 + \nu}{E}\underline{\underline{\sigma}} - \frac{\nu}{E}(\text{Tr } \underline{\underline{\sigma}})\underline{\underline{I}}$$

E = module de Young

unité : MPa

$$3\lambda + 2\mu = \frac{E}{1 - 2\nu}$$

$E > 0$

ν = coefficient de Poisson

sans dimension

$$2\mu = \frac{E}{1 + \nu}$$

$-1 < \nu < \frac{1}{2}$

- Écritures équivalentes

$$\underline{\underline{\varepsilon}} = \underline{\underline{\varepsilon}}^e + \underline{\underline{\varepsilon}}^{\text{th}}$$

$\left\{ \begin{array}{l} \underline{\underline{\varepsilon}}^e : \text{déformation élastique} \\ \underline{\underline{\varepsilon}}^{\text{th}} : \text{déformation thermique} = \alpha(T - T_0)\underline{\underline{I}} \end{array} \right.$

$$\underline{\underline{\varepsilon}}^e = -\frac{\nu}{E}(\text{Tr } \underline{\underline{\sigma}})\underline{\underline{I}} + \frac{1 + \nu}{E}\underline{\underline{\sigma}}$$

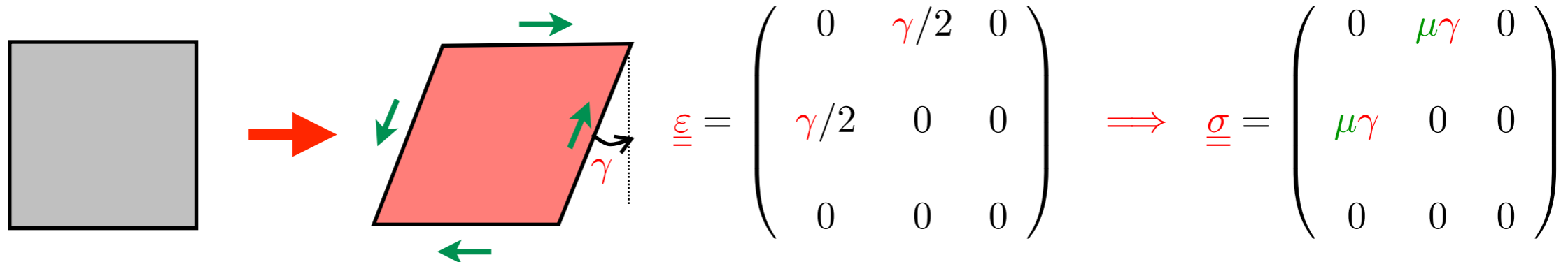
$$\underline{\underline{\sigma}} = \lambda(\text{Tr } \underline{\underline{\varepsilon}}^e)\underline{\underline{I}} + 2\mu\underline{\underline{\varepsilon}}^e$$

- Réponse à des sollicitations isothermes

$$T = T_0$$

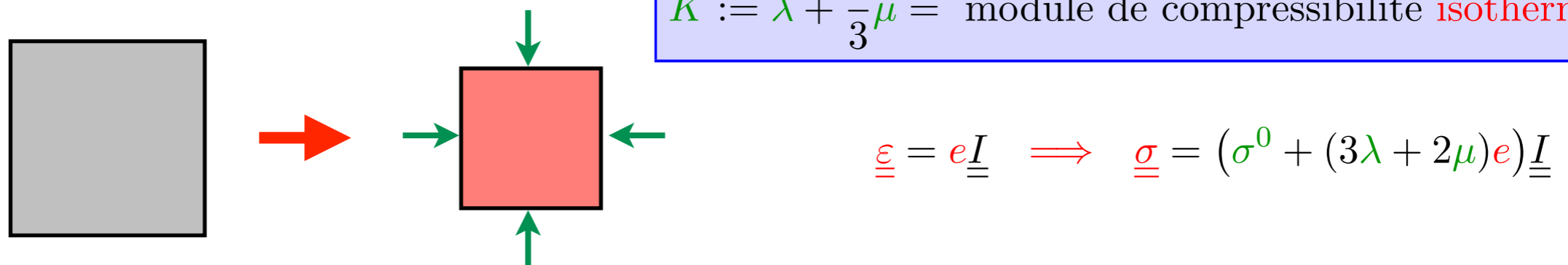
- ▶ Essai de glissement simple

$\mu =$ module de cisaillement

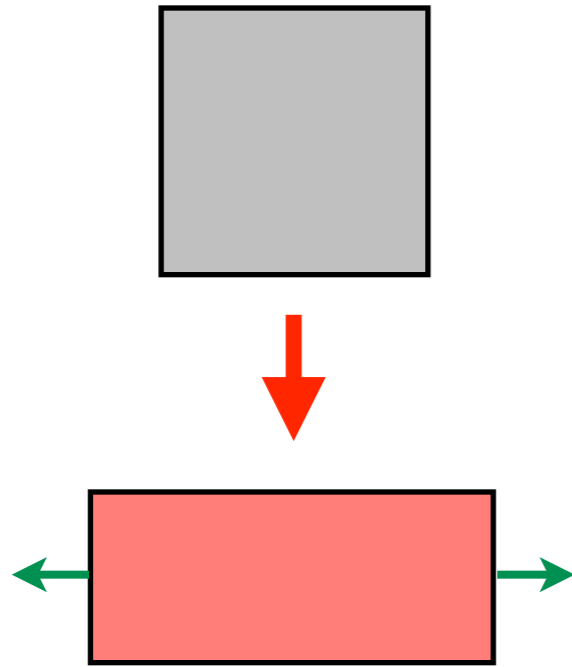


- ▶ Essai de contraction sphérique

$K := \lambda + \frac{2}{3}\mu =$ module de compressibilité **isotherme**



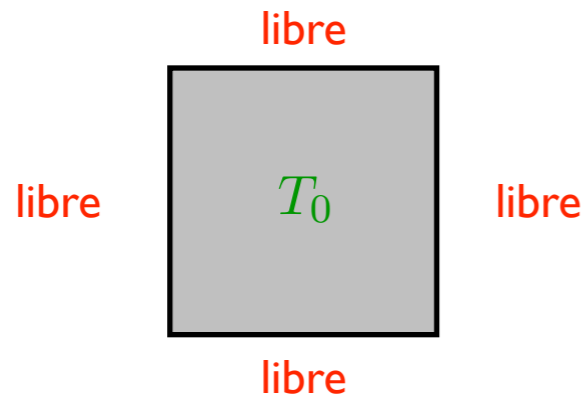
► Essai de traction uniaxiale isotherme



$$\underline{\underline{\sigma}} = \begin{pmatrix} \sigma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \implies \underline{\underline{\varepsilon}} = \begin{pmatrix} \frac{\sigma}{E} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{\nu\sigma}{E} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{\nu\sigma}{E} \end{pmatrix}$$

- Réponse à un chargement en température

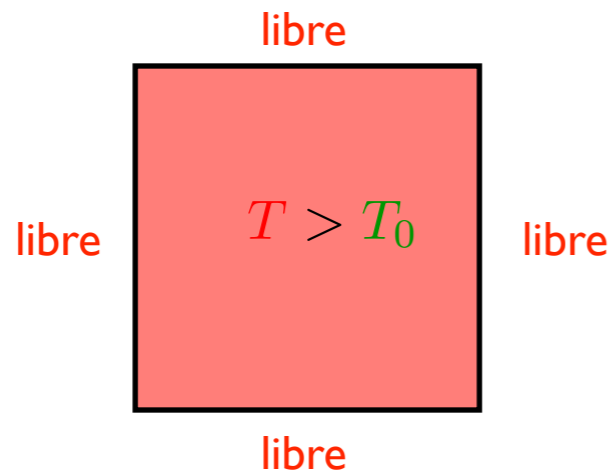
- ▶ Configuration de référence naturelle



T_0 : température de référence

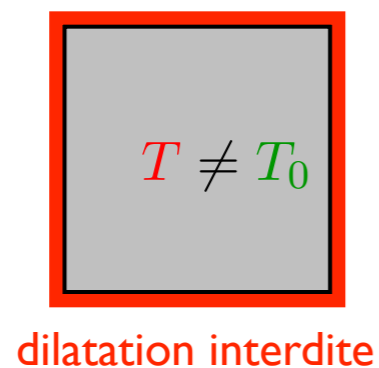
$$\underline{\underline{\varepsilon}} = \underline{\underline{0}}, \quad \underline{\underline{\sigma}} = \underline{\underline{0}}$$

- ▶ Dilatation thermique libre



$$\underline{\underline{\varepsilon}} = \alpha(T - T_0)\underline{\underline{I}}, \quad \underline{\underline{\sigma}} = \underline{\underline{0}}$$

- ▶ Contrainte thermique due au blocage des déformations

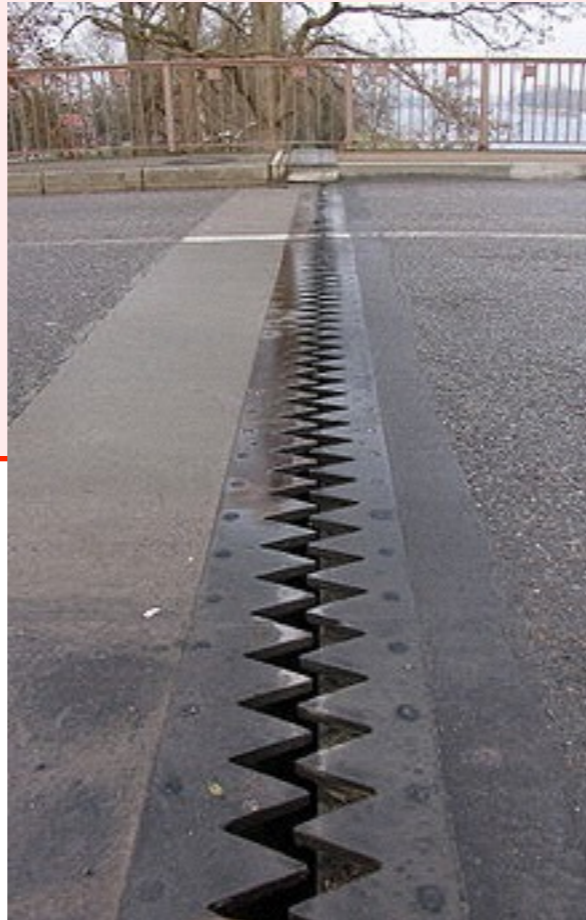
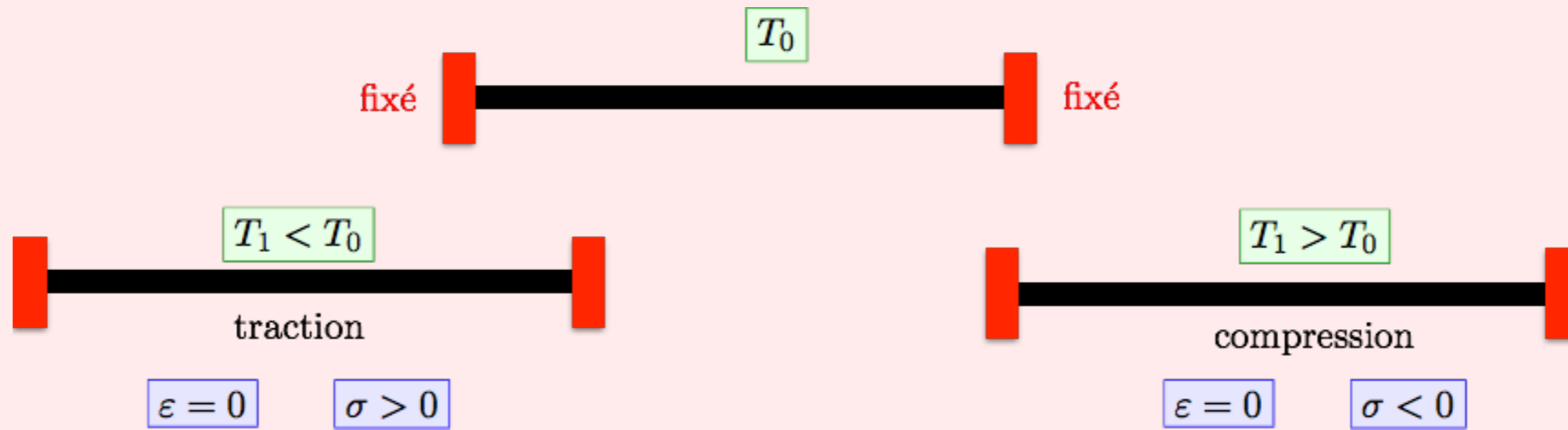


$$\underline{\underline{\varepsilon}} = \underline{\underline{0}},$$

$$\underline{\underline{\sigma}} = \sigma \underline{\underline{I}},$$

$$\sigma = -(3\lambda + 2\mu)\alpha(T - T_0)$$

$$\begin{cases} \text{traction} & \text{si } T < T_0 \\ \text{compression} & \text{si } T > T_0 \end{cases}$$



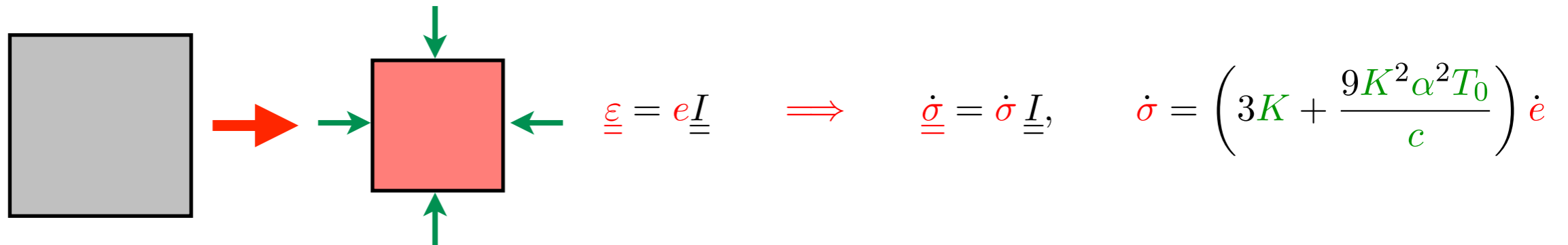
- Réponses adiabatiques (isolation thermique)

équation de la chaleur : $c\dot{T} + 3K\alpha T_0 \text{Tr} \underline{\underline{\dot{\epsilon}}} = 0$

relation contrainte-déformation : $\underline{\underline{\dot{\sigma}}} = \lambda \text{Tr} \underline{\underline{\dot{\epsilon}}} \underline{\underline{I}} + 2\mu \underline{\underline{\dot{\epsilon}}} - 3K\alpha \dot{T} \underline{\underline{I}}$

$$\underline{\underline{\dot{\sigma}}} = \left(\lambda + \frac{9K^2\alpha^2 T_0}{c} \right) \text{Tr} \underline{\underline{\dot{\epsilon}}} \underline{\underline{I}} + 2\mu \underline{\underline{\dot{\epsilon}}}$$

- ▶ Essai de cisaillement : idem qu'en isotherme
- ▶ Essai de contraction sphérique:



$$K + \frac{3K^2\alpha^2 T_0}{c} = \text{module de compressibilité adiabatique}$$

pour les matériaux usuels à température ambiante : $\frac{3K\alpha^2 T_0}{c} \sim 10^{-3}$

- Calcul de structures thermo-élastiques

- ▶ Mécanique statique + thermique stationnaire

1. On résout l'équation de la chaleur : $k\Delta T + h = 0$, ce qui donne le champ de température $T(x)$.
2. On résout le problème de mécanique avec le champ de température calculé comme donnée et on obtient les champs de déplacement et de contrainte.

couplage faible

- ▶ Mécanique (statique ou dynamique) + thermique instationnaire

$$\begin{cases} \operatorname{div} \left(\lambda \operatorname{div} \underline{\underline{\xi}} \underline{\underline{I}} + 2\mu \underline{\underline{\varepsilon}}(\underline{\underline{\xi}}) - (3K)\alpha(T - T_0)\underline{\underline{I}} \right) + \underline{\underline{f}} = \rho \underline{\underline{\ddot{\xi}}} \\ c\dot{T} + (3\lambda + 2\mu)\alpha T_0 \operatorname{div} \underline{\underline{\xi}} = k\Delta T + h \end{cases}$$

couplage fort (sauf si on néglige la dilatation dans l'équation de la chaleur)